

Q1. 請問在評分方式所寫的於集中區不壓線或不落地得 5 分，是指物品不壓線且不落地嗎？還是物品不壓線或者不落地都得 5 分？

那如果是物品的話，是左右綫都不能壓到嗎？那落地不壓綫的分數怎麼算，還是他一定要不落地且不壓綫？

A1. 物品不壓線獲都不落地，其中一項符合得 5 分。這與車子有沒有壓線沒關係。

計分方式是看物品而言，只要物品在集中區不壓線即得 5 分。

不落地，也是指物品，再集中區兩台交換的時候，物品不落地，即得 5 分。

Q2. 你們之前有回答集中區只要輪子超線就算超線違規，那假如輪子沒超線，但是其他機構超線，這樣子會判違規嗎？

A2.

1) R1 機器人整個機構超過紅線、R2 機器人整個機構超過藍線，以上兩種情況發生，機器人須重置。

2) 機器人機構超線只是沒有拿到” R1 機器人於比賽時間內無超過左線得 5 分” 或” R2 機器人於比賽時間內無超過右線得 5 分” 這兩個分數。超線不需重置。

Q3. 請問鋁罐上面蓋子會拆除嗎？

還是只拆塑膠蓋？或是連塑膠蓋都沒拆？

A3. 只拆塑膠蓋。

Q4. 如果回收物已經擺放置回收物品集中區那重置時是否需要把集中區的回收物品重新擺放回回收物品擺放區

A4. 不用。

Q5. 在 QA 裡面，提到不落地是指交接時，在集中區的時候是否一定要由 R1 在空中交接給 R2?若在空中交接時物體掉落在地上，是 R1 從地上夾起，在空中交接給 R2，還是 R2 可以直接從地面夾起物體前往分類區？

A5. 如果 R1 夾起再給 R2，就算不落地。如果 R2 直接夾走，就是落地。

Q6. 請問使用市售的 Arduino 板、超音波感測器、顏色感測器、馬達驅動板等等，會違反這條規則嗎？

A6. 沒有違反，這些都是開發會用的感測器，同學還是需要自行寫程式。

Q7. 自動組如果想要讓兩台機體做溝通，可以在不連上外部網路的前提下使用 AP 或無線路由器嗎？

A7. 不行。